

*주의 사항 : 1회에 1개 분류만 통신 가능 함

DMM-PX1 RS485 MODBUS-RTU ADDRESS MAP

분류	ADDRESS		FUNCTION	항목	단위	scale	형식	range	기타
	HEX	DEC							
계측 출력	0x03E9	1001	03,04	Volt L1-N	V	x 1	unsigned16	10~300	R상간전압
	0x03EA	1002	03,04	Volt L2-N	V	x 1	unsigned16	10~300	S상간전압
	0x03EB	1003	03,04	Volt L3-N	V	x 1	unsigned16	10~300	T상간전압
	0x03EC	1004	03,04	Volt L1-L2	V	x 1	unsigned16	30~500	R-S 상간전압
	0x03ED	1005	03,04	Volt L2-L3	V	x 1	unsigned16	30~500	S-T 상간전압
	0x03EE	1006	03,04	Volt L3-L1	V	x 1	unsigned16	30~500	T-N 상간전압
	0x03EF	1007	03,04	Current L1	A	x100	unsigned16	0~6500	R상전류
	0x03F0	1008	03,04	Current L2	A	x100	unsigned16	0~6500	S상전류
	0x03F1	1009	03,04	Current L3	A	x100	unsigned16	0~6500	T상전류
	0x03F2	1010	03,04	Frequency	Hz	x10	unsigned16	45~65	주파수
	0x03F3	1011	03,04	Apparent power	kVA	x 10	unsigned16	0~65535	피상전력
	0x03F4	1012	03,04	Active power	kW	x 10	unsigned16	0~65535	유효전력
	0x03F5	1013	03,04	Watt hours	KWh	x 10	unsigned16	0~65535	유효전력량(K)
	0x03F6	1014	03,04	Watt hours	MWh	x 10	unsigned16	0~65535	유효전력량(M)
	0x03F7	1015	03,04	Power factor	cos	x1000	unsigned16	0~1	역률
	0x03F8	1016	03,04	역률 지상/진상	-	-	unsigned16	0:지상, 1:진상	"-" 는 전류가 진상(LEAD), "+" 는 전류가 지상(LAG) 임
상태 출력	0x07D1	2001	03,04	LED State (LED 점등상태)	bit 0	-	Binary16	0=off,1=on	ACB ON LED
					bit 1	-		0=off,1=on	ACB OFF LED
					bit 2	-		0=off,1=on	과전류 LED
					bit 3	-		0=off,1=on	과전압 LED
					bit 4	-		0=off,1=on	저전압 LED
					bit 5	-		0=off,1=on	소방 LED
					bit 6	-		0=off,1=on	자동 LED
	0x07D2	2002	03,04	Control mode (운전모드 상태)	bit 0	-	Binary16	0=Manual, 1=Auto	운전모드 Mode 상태
SETPOINT	0x1389	5001	03,04,06	전압 설정	Vac	x 1	unsigned16	200~460	Default : 380
	0x138A	5002	03,04,06	CT ratio	A	x 1	unsigned16	5 ~ 9999	Default : 500
	0x138B	5003	03,04,06	OVR	Vac	%	unsigned16	100 ~ 200	Default : 120
	0x138C	5004	03,04,06	UVR	Vac	%	unsigned16	70 ~ 100	Default : 80
	0x138D	5005	03,04,06	OCR	A	%	unsigned16	10 ~ 150	Default : 115
	0x138E	5006	03,04,06	Volt Calibration(PN)	Vac	x 1	unsigned16	-100 (Return Value : 50) ~100 (Return Value : 250)	Default : 0 (Return Value : 150) ※Write참고: 50~250으로 입력
	0x138F	5007	03,04,06	Volt Calibration(SN)	Vac	x 1	unsigned16	-100 (Return Value : 50) ~100 (Return Value : 250)	Default : 0 (Return Value : 150) ※Write참고: 50~250으로 입력
	0x1390	5008	03,04,06	Volt Calibration(TN)	Vac	x 1	unsigned16	-100 (Return Value : 50) ~100 (Return Value : 250)	Default : 0 (Return Value : 150) ※Write참고: 50~250으로 입력
	0x1391	5009	03,04,06	Current Calibration(PN)	Vac	x 1	unsigned16	-100 (Return Value : 50) ~100 (Return Value : 250)	Default : 0 (Return Value : 150) ※Write참고: 50~250으로 입력
	0x1392	5010	03,04,06	Current Calibration(SN)	Vac	x 1	unsigned16	-100 (Return Value : 50) ~100 (Return Value : 250)	Default : 0 (Return Value : 150) ※Write참고: 50~250으로 입력
	0x1393	5011	03,04,06	Current Calibration(TN)	Vac	x 1	unsigned16	-100 (Return Value : 50) ~100 (Return Value : 250)	Default : 0 (Return Value : 150) ※Write참고: 50~250으로 입력
	0x1394	5012	03,04,06	Auto Scroll		x 1	unsigned16	0 ~ 10	Default : 0
	0x1395	5013	03,04,06	ACB 차단 사용(OVR)		x 1	unsigned16	1:YES, 2:NO	Default : 1
	0x1396	5014	03,04,06	ACB 차단 사용(UVR)		x 1	unsigned16	1:YES, 2:NO	Default : 2
	0x1397	5015	03,04,06	ACB 차단 사용(OCR)		x 1	unsigned16	1:YES, 2:NO	Default : 2
	0x1398	5016	03,04,06	ACB사용		x 1	unsigned16	1:ACB, 2:CCB, 3:NO	Default : 3
	0x1399	5017	03,04,06	에러체크 사용(OCR)		x 1	unsigned16	1:YES, 2:NO	Default : 1
	0x139A	5018	03,04,06	에러체크 사용(OVR)		x 1	unsigned16	1:YES, 2:NO	Default : 1
	0x139B	5019	03,04,06	에러체크 사용(UVR)		x 1	unsigned16	1:YES, 2:NO	Default : 1
ACTION	0x1B59	7001	06	1.한번에 하나의 비트만 써야 함	bit 0	-	Binary16	0=off,1=on	ACB : ON
					bit 1	-		0=off,1=on	ACB : OFF
					bit 2	-		0=off,1=on	CONTROL MODE : AUTO
					bit 3	-		0=off,1=on	CONTROL MODE : MANU
					bit 4	-		0=off,1=on	Fault reset

에러코드	1	잘못된 평선		
	2	잘못된 어드레스		
	3	잘못된 데이터		
	4	슬레이브 고장		
	6	슬레이브 BUSY		
비고		SET POINT 데이터가 에러나면 기본값으로 데이터가 들어감.		
기타사항 - 1002에서 1007까지 읽어오기 위한 hex 값 (01 03 03 e9 00 06 14 78)				